

Übung zu  
Algorithmen und Datenstrukturen (für ET/IT)  
Wintersemester 2012/13

Jakob Vogel

Computer-Aided Medical Procedures  
Technische Universität München



# Administratives

- ▶ Zwischenergebnis der Umfrage
  - ▶ Die Meinungsabgabe ist tatsächlich anonym!
  - ▶ Bitte Hinweise auf Lösungsmöglichkeiten bei Kritik!
- ▶ Ab sofort regelmäßig Möglichkeit zu anonymem Feedback
- ▶ Ab sofort Aufgabenblätter mittwochs, um ggf. auf Probleme eingehen zu können
- ▶ Sie können uns natürlich auch direkt ansprechen!

# Administratives

- ▶ Klausur
  - ▶ Probeklausur
- ▶ Übung
  - ▶ Aufgaben als Anreiz zur Beschäftigung mit den Problemen
  - ▶ Besuch der ZÜ und **Nachbereitung** der Folien, Aufgaben- und Lösungsblätter
  - ▶ Tutorfragestunden, Moodle-Forum, Sprechstunden
- ▶ Programmieren
  - ▶ Vermittlung *en passant*, Hauptziel sind Algorithmen und Datenstrukturen
  - ▶ Bereitgestellten Code modifizieren und experimentieren!

👉 Wiederholung

# Datentypen

Wir haben bisher die folgenden Datentypen behandelt:

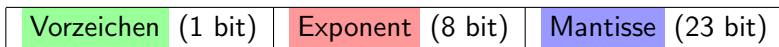
- ▶ Ganzzahlen
- ▶ Fließkommazahlen
- ▶ Wahrheitswerte (als Interpretation von Ganzzahlen)
- ▶ Schriftzeichen (ebenfalls als Interpretation von Ganzzahlen)
- ▶ Arrays (als Reihe von einem der oben genannten Typen)
- ▶ Strings (als Spezialfall eines Schriftzeichen-Arrays)

# Fließkommazahlen

- ▶ Wissenschaftliche Darstellung (hier wieder absoluter Nullpunkt)

$$- 2.7315 \cdot 10^2 \text{ } ^\circ\text{C}$$

- ▶ Speicherung (hier als 32-bit-`float`) als Tripel



- ▶ Alle drei Teile sind binär kodiert, der Wert berechnet sich zu

$$(-1)^V \cdot (1 + M) \cdot 2^{E - bias}$$

- ▶ Exponent ist `unsigned`, mit Vorzeichen via *bias*
- ▶ Mantisse speichert nur „Nachkomma-Teil“
- ▶ Sondermuster für  $\pm\infty$ ,  $\pm 0$ , NaN

# Probleme

- ▶ Die Zahl  $\pi$  ist irrational:

$$\pi = 3.141592653589793238462643383279502884197169399\dots$$

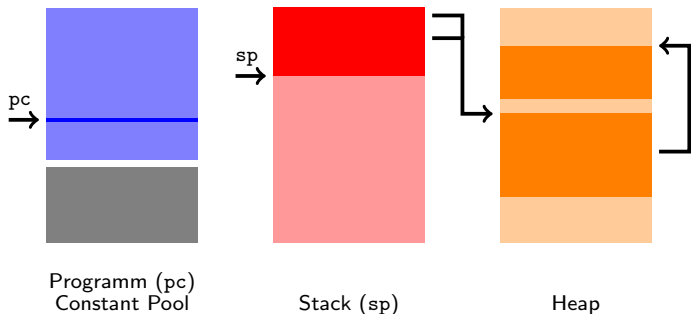
- ▶ „Verpacken“ wir  $\pi$  in eine (vereinfachte, dezimale) Fließkommazahl:
  - ▶  $V = 0$  ( $pi > 0$ )
  - ▶  $M = 0.3141592654$  (10 Stellen Genauigkeit annehmend)
  - ▶  $E = 1$
- ▶ Bei der Mantisse wurde gerundet, wir machen also Rechenfehler!
  - ▶ Zinsberechnung, ...

# Fragen?

- ▶ Hello, World!
- ▶ Euklidischer Algorithmus
- ▶ Zahldarstellung und Bitweise Operationen
- ▶ Arrays (Speicher-Anforderung auf Heap)
- ▶ Stack (Kommt noch in Vorlesung!)
  
- ▶ Essenz des Call Stacks: Lokale Variablen...
  - ▶ ...haben fixe Größe.
  - ▶ ...sind nur innerhalb des Bezugsrahmens (*Scope*) gültig.
  - ▶ ...werden automatisch aufgeräumt.
- ▶ Objektorientierung kommt erst heute!



# Erinnerungen an den Heap...



- ▶ Notwendig bei variablen Platz-Anforderungen
- ▶ Manuelle Anforderung und (einmalige!) Freigabe
  - ▶ C : `malloc(...)` und `free(...)`
  - ▶ C++: `new/new[]` und `delete/delete[]`

 Neues

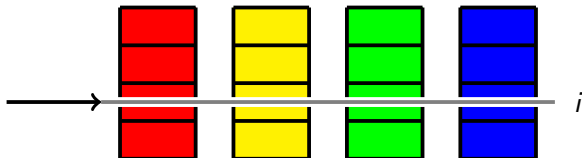
# Gedankenexperiment: Ein Rennspiel (I)

*Setting:* Physikengine für  $n$  Autos

Jedes Auto hat Eigenschaften:

- ▶ Orts-, Geschwindigkeits- und Beschleunigungsvektoren
- ▶ Stellung von Lenkrad, Gas- und Bremspedal, Schaltung
- ▶ Treibstoffmenge, Turbo, Reifenhaftung, Schaden

*Annahme:* Für jede Eigenschaft erzeugen wir ein Array, und betrachten für Auto  $i$  die entsprechenden Zellen.



## Gedankenexperiment: Ein Rennspiel (II)

Jedes Mal, wenn wir ein Auto kopieren wollen, müssen wir alle Arrays kennen und richtig auslesen/befüllen

- ▶ Laden von externen Fahrzeugmodellen („Assets“)
- ▶ Speichern und Laden von Spielständen
- ▶ Initialisierung für ein Rennen aus einer „Garage“
- ▶ Netzwerkkommunikation für Multiplayer

**Problem:** Wenn eines der Arrays irgendwo in Unordnung gerät, hat das überall Folgen!

## Gedankenexperiment: Ein Rennspiel (III)

Gehen wir davon aus, dass wir es trotzdem richtig programmiert haben.

Aber wir haben die Daten für die Grafikengine vergessen:

- ▶ Lackierung
- ▶ Unterbodenbeleuchtung
- ▶ Scheibentönung

Wir brauchen ein besseres Konzept als Arrays!

# Objektorientierung

**Idee:** Zusammengesetzte Datentypen!

- ▶ Alle Eigenschaften werden in einer *Klasse* zusammengefasst:  
„*Ein Auto hat einen Orts-, einen Beschleunigungsvektor...*“
- ▶ Ein konkretes Objekt entspricht dann einer *Instanz*, wobei den Eigenschaften Werte zugewiesen werden:  
„*Dieses spezielle Auto ist schwarz und fährt mit 220 km/h.*“
- ▶ Alle Eigenschaften definieren den *Zustand*, der über Funktionen manipuliert werden kann.

## Gedankenexperiment: Ein Rennspiel (IV)

```
struct Auto
{
    float geschwindigkeit;
    // usw.

    // Konstruktor
    Auto()
    { /* Initialisiert Variablen, etwa Heap-Allokationen */ }

    // Destruktor
    virtual ~Auto()
    { /* Raemt auf, etwa Heap-Freigaben */ }

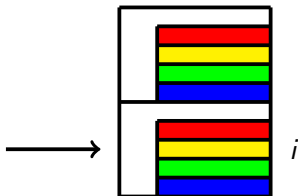
    // Funktionen
    virtual void berechnePhysik()
    { /* Normale Funktion + Zugriff auf Zustand */ }

    // usw.
};
```

# Gedankenexperiment: Ein Rennspiel (V)

```
Auto raser( /* Hier stehen Konstruktor-Parameter! */ );  
  
// Zustand setzen  
raser.geschwindigkeit = 220;  
// usw.  
  
// Berechne den Beschleunigungsvektor fuer die Physik-Engine  
raser.berechnePhysik();
```

- ▶ Bei einem Array von Autos sind unsere Probleme viel geringer im Vergleich zu den Einzelarrays!





# Objektorientierung

- ▶ Alle relevanten Eigenschaften sind zusammen in einem Objekt.
- ▶ Man kann Kopie und Serialisierung (für Speicherung) als Objekt-Funktion zentral erstellen.
- ▶ Im Konstruktor werden Initialisierungen erledigt, wie Heap-Allokationen. Dessen Aufruf erfolgt automatisch bei Erzeugen der Instanz.
- ▶ Der Destruktor sorgt für's Aufräumen, etwa durch Heap-Freigaben. Der Aufruf erfolgt automatisch bei `delete`, oder wenn die lokale Variable den Scope verlässt.
- ▶ **Kapselung ermöglicht Modularisierung!**

# Objektorientierung

- ▶ Alle relevanten Eigenschaften sind zusammen in einem Objekt.
- ▶ Man kann Kopie und Serialisierung (für Speicherung) als Objekt-Funktion zentral erstellen.
- ▶ Im Konstruktor werden Initialisierungen erledigt, wie Heap-Allokationen. Dessen Aufruf erfolgt automatisch bei Erzeugen der Instanz.
- ▶ Der Destruktor sorgt für's Aufräumen, etwa durch Heap-Freigaben. Der Aufruf erfolgt automatisch bei `delete`, oder wenn die lokale Variable den Scope verlässt.
- ▶ **Kapselung ermöglicht Modularisierung!**

 Code

## Erinnerungen an das Array...

Drei „Schreibweisen“:

- ▶ `// Array auf dem Stack`  
`int array[5];`
- ▶ `// Array im Heap mit Speichermanagement`  
`int* array = new int[n]; /* ... */ delete[] array;`
- ▶ `#include <vector>`  
`std::vector<int> array(n);`

## Und `std::vector<...>`?

- ▶ Kapselt explizites `new[]` / `delete[]` in Konstruktor und Destruktor.
- ▶ Bietet Hilfsfunktionen (etwa dynamisches Wachsen und Größenänderung).
- ▶ Für Interessierte: In der Klammerung `<...>` steht der Typ als *Template-Parameter*.

## Programmieren in Zeiten von `std::vector`

```
void funktion()
{
    int* array = new int[n];

    if (abbruchbedingung)
    {
        // SPEICHERLECK!
        return;
    }

    delete[] array;
}
```

```
void funktion()
{
    std::vector<int> array;
    array.resize(n);

    if (abbruchbedingung)
    {
        // Ende Scope
        // --> Destruktor
        return;
    }

    // Ende Scope
}
```

Bequem, einfach, sicher, elegant!  
Daher C++ statt C!