

Übung zu  
Algorithmen und Datenstrukturen (für ET/IT)  
Wintersemester 2012/13

Jakob Vogel

Computer-Aided Medical Procedures  
Technische Universität München



# Komplexität von Programmen

- ▶ Laufzeit kann näherungsweise bestimmt werden
- ▶ Vereinfachendes RAM-Modell
- ▶ Laufzeitfunktion trotzdem umständlich aufzustellen
  
- ▶ Betrachte *Selection Sort*!

# Komplexität von **Swap**

**Swap**( $A, i, j$ ):

$k = A[j];$

$A[j] = A[i];$

$A[i] = k;$

- ▶ Im RAM-Modell 3 Anweisungen
- ▶ Damit offensichtlich  $O(1)$  (mit  $c = 3, n_0 = 1$ )

# Komplexität von **IndexOfMin**

```
1  i = j;
2  k = j + 1;
3  while (k < n) {
4      if (A[k] < A[i]) {
5          i = k;
6      }
7      k = k + 1;
8  }
```

Zeile	Kosten	Häufigkeit
1	$c_1$	1
2	$c_2$	1
3	$c_3$	$n - j$
4	$c_4$	$n - j - 1$
5	$c_5$	$t_k$
6	$c_6$	$n - j - 1$

## ► Laufzeitfunktion

$$\begin{aligned} T(n) &= 1 + 1 + (n - j) + (n - j - 1) + t_k + (n - j - 1) \\ &= 3 \cdot n - 3 \cdot j + t_k \end{aligned}$$

- $t_k$  ist die Anzahl der Verzweigungen bei 4 bzw. Durchführungen von 5

## Best und Worst Case der **IndexOfMin**

- ▶ Im *besten Fall* wird Zeile 5 nie ausgeführt. Das passiert, wenn  $A$  bereits *aufsteigend* sortiert ist.
- ▶ Im *schlechtesten Fall* wird Zeile 5 immer ausgeführt. Das passiert, wenn  $A$  bereits *absteigend* sortiert ist.
- ▶ Im schlechtesten Fall gilt  $t_k = n - j - 1$ , und damit

$$T(n) = 4 \cdot n - 4 \cdot j - 1$$

- ▶ Somit ergibt sich sogar dann die Komplexität  $O(n)$ !
- ▶ Inoffiziell ergibt sich das direkt aus der **for**-Schleife...

# Komplexität von SelectionSort

	Zeile	Kosten	Häufigkeit
1	for $j = 0$ to $n - 2$ {	$c_1$	$n - 1$
2	$i = \text{IndexOfMin}(A, j);$	$c_2$	$(n - 1) \cdot O(n)$
3	if $(j \neq i)$ {	$c_3$	$n - 1$
4	Swap( $A, i, j$ );	$c_4$	$t_j \cdot O(1)$
	}		
	}		

- ▶ Laufzeitfunktion ungefähr

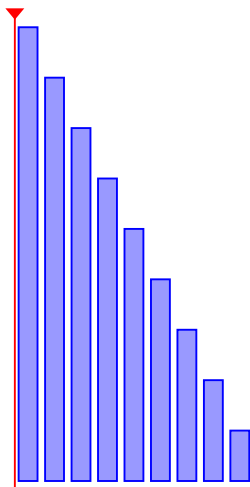
$$\begin{aligned} T(n) &= (n - 1) + (n - 1) \cdot O(n) + (n - 1) + t_j \cdot O(1) \\ &= O(n^2) \end{aligned}$$

- ▶  $t_j$  ist die Anzahl der Vertauschungen bei 4

## Best und Worst Case der **SelectionSort**

- ▶ Im *besten Fall* ist  $A$  bereits aufsteigend sortiert.
- ▶ Der *schlechteste Fall* der **IndexOfMin** war ein absteigend sortiertes  $A$ , aber dann genügen  $n/2$  Vertauschungen.
- ▶ Maximale Anzahl von Vertauschungen, wenn  $A$  das maximale Element am Anfang und dann eine aufsteigende Ordnung hat.
  
- ▶ Sind Vertauschungen oder Updates des minimalen Index teurer?
- ▶ Die Laufzeit von Selection Sort ist erfahrungsgemäß eher unabhängig von Vorsortierungen!

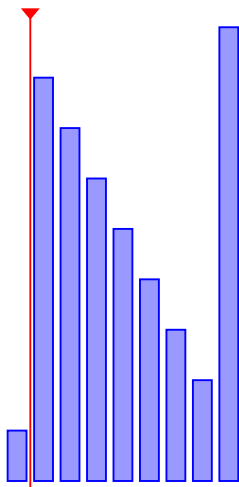
## Selection Sort: Absteigende Sortierung



$j = 0$ : 0 Updates, 0 Vertauschungen

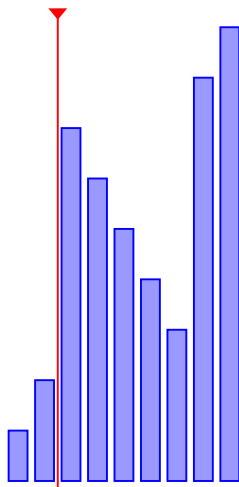


## Selection Sort: Absteigende Sortierung



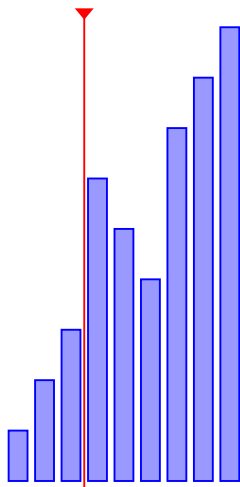
$j = 1$ : 8 Updates, 1 Vertauschung

## Selection Sort: Absteigende Sortierung



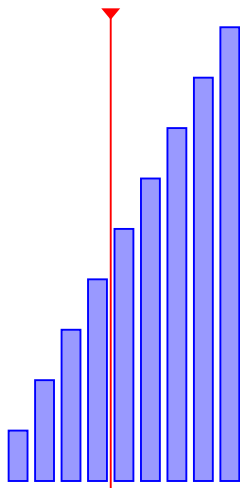
$j = 2$ : 14 Updates, 2 Vertauschungen

## Selection Sort: Absteigende Sortierung



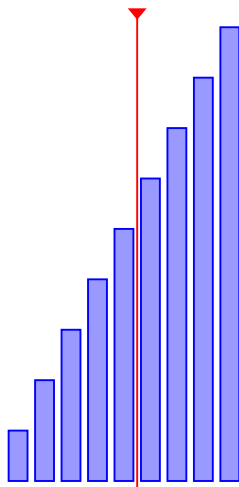
$j = 3$ : 18 Updates, 3 Vertauschungen

## Selection Sort: Absteigende Sortierung



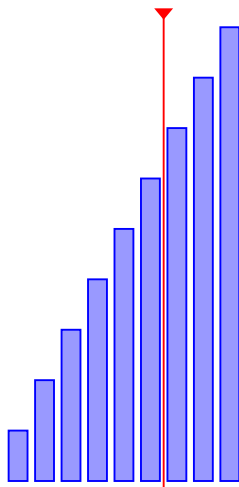
$j = 4$ : 20 Updates, 4 Vertauschungen

## Selection Sort: Absteigende Sortierung



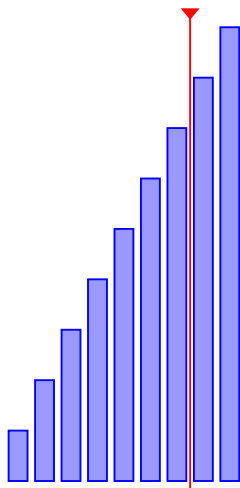
$j = 5$ : 20 Updates, 4 Vertauschungen

## Selection Sort: Absteigende Sortierung



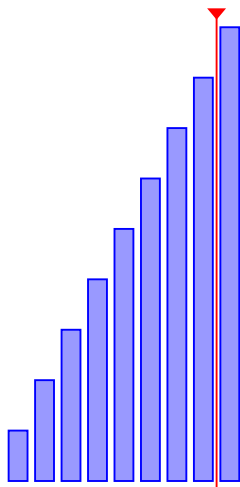
$j = 6$ : 20 Updates, 4 Vertauschungen

## Selection Sort: Absteigende Sortierung



$j = 7$ : 20 Updates, 4 Vertauschungen

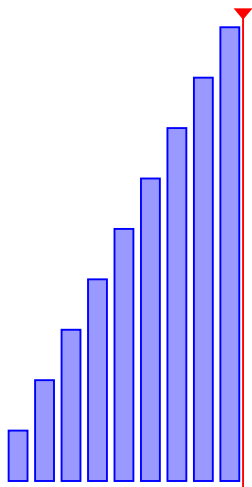
## Selection Sort: Absteigende Sortierung



$j = 8$ : 20 Updates, 4 Vertauschungen

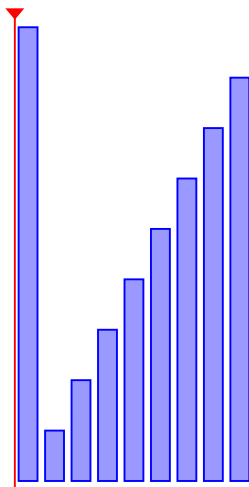


## Selection Sort: Absteigende Sortierung



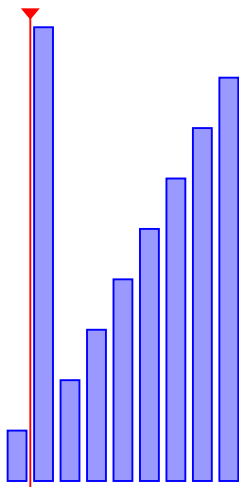
$j = 9$ : 20 Updates, 4 Vertauschungen

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



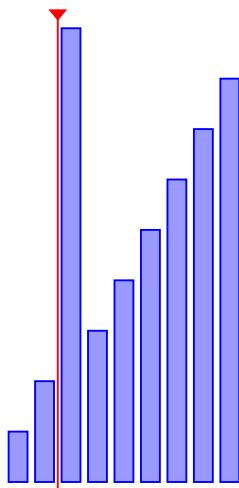
$j = 0$ : 0 Updates, 0 Vertauschungen

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



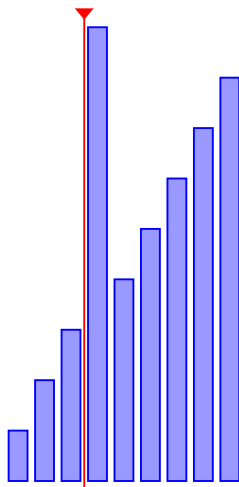
$j = 1$ : 1 Update, 1 Vertauschung

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



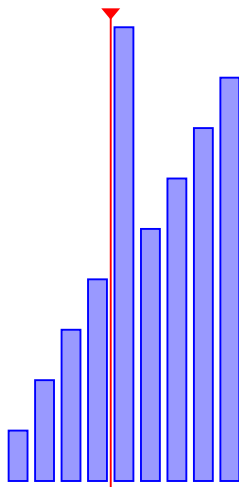
$j = 2$ : 2 Updates, 2 Vertauschungen

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



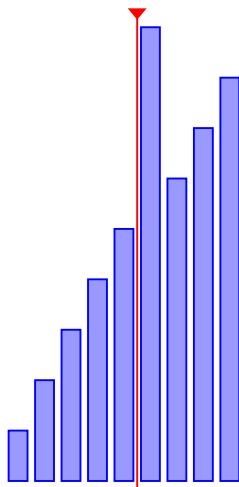
$j = 3$ : 3 Updates, 3 Vertauschungen

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



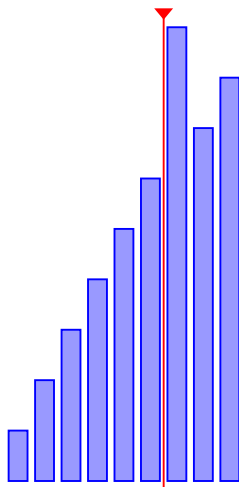
$j = 4$ : 4 Updates, 4 Vertauschungen

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



$j = 5$ : 5 Updates, 5 Vertauschungen

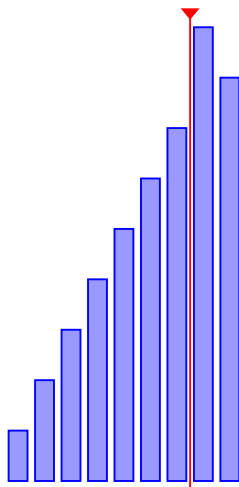
## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



$j = 6$ : 6 Updates, 6 Vertauschungen

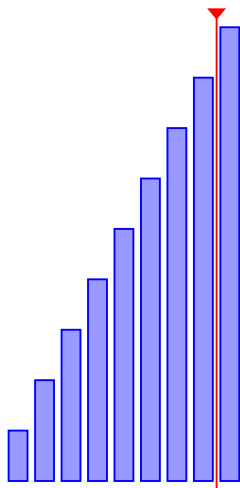


## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



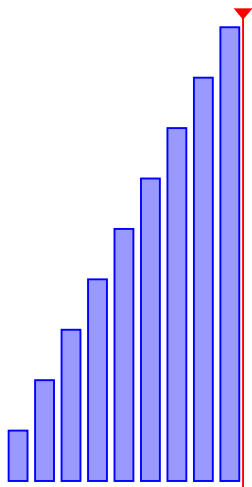
$j = 7$ : 7 Updates, 7 Vertauschungen

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



$j = 8$ : 8 Updates, 8 Vertauschungen

## Selection Sort: Größtes Element vorne, dann aufsteigend



$j = 9$ : 8 Updates, 8 Vertauschungen

# Zusammenfassung

- ▶ Komplexitätsabschätzung oft intuitiv
- ▶ Beispiel: Eingabelänge  $n$ , aber nur lokale Änderung (etwa Anfügung an verkettete Liste)  $\Rightarrow O(1)$
- ▶ Beispiel: Eingabelänge  $n$ , und **for**-Schleife (etwa Minimum in Array)  $\Rightarrow O(n)$
- ▶ Wichtig ist vor allem Verständnis für die Bedeutung! (s. Tabelle zu Rechenzeiten in Vorlesung)
- ▶ Einfache Algorithmen/Probleme können extrem komplex zu lösen sein!
  - ▶ Traveling Salesman Problem
  - ▶ Primfaktorzerlegung

# Landau-Symbole

Abschätzung des Wachstumsverhaltens einer (komplexeren) Funktion durch eine andere (intuitivere) Funktion.

$$\Theta(g) := \{f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : \text{es existieren } c_1, c_2 > 0 \text{ und } n_0 \in \mathbb{N}, \\ \text{so dass für alle } n \geq n_0 \text{ gilt:} \\ 0 \leq c_1 \cdot g(n) \leq f(n) \leq c_2 \cdot g(n)\}$$

$$O(g) := \{f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} : \text{es existieren } c > 0 \text{ und } n_0 \in \mathbb{N}, \\ \text{so dass für alle } n \geq n_0 \text{ gilt:} \\ 0 \leq f(n) \leq c \cdot g(n)\}$$

$\Theta(g)$  ist die *asymptotisch scharfe* und  $O(g)$  die *asymptotisch obere Schranke*.

## Bedeutung der konstanten Faktoren

*Die Worst-Case-Komplexität eines Algorithmus sei  $\Theta(n)$ . Nachdem auch  $2n = \Theta(n)$ , entspricht die Dauer eines Worst-Case-Beispiels der Länge  $2n$  ungefähr der Dauer eines Worst-Case-Beispiels der Länge  $n$ .*

- ▶ Konstante Faktoren entfallen, nur grundsätzliches Wachstum ist relevant.
- ▶ Laufzeitunterschied also unabhängig von  $n$ .
- ▶ Doppelt großes Beispiel rechnet auch (etwa) doppelt so lange!

Die Behauptung ist **falsch!**



## Iterationen über Code bekannter Komplexität

Sei die Komplexität einer Funktion  $f$  bestimmt als  $O(n)$ . Dann ist die  $n$ -malige Ausführung  $O(n^2)$ .

- ▶  $T_f(n) = O(n)$ , also gibt es  $c$  und  $n_0$ , so dass für alle  $n \geq n_0$ :

$$0 \leq T_f(n) \leq c \cdot n$$

- ▶ Bei  $n$ -maliger Ausführung muss einfach multipliziert werden:

$$0 \leq n \cdot T_f(n) \leq n \cdot c \cdot n = c \cdot n^2$$

Das ist direkt die Forderung aus der Definition von  $O(n^2)$ , die Aussage ist **korrekt!** □

Falls  $f(n) = \Theta(g(n))$ , dann folgt  $2^{f(n)} = \Theta(2^{g(n)})$ .

- ▶ Für  $f(n) = n$  und  $g(n) = 2 \cdot n$  gilt  $f(n) = \Theta(g(n))$ .
- ▶ Falls Aussage korrekt, erhalten wir aus  $2^{f(n)} = \Theta(2^{g(n)})$ :

$$0 \leq c_1 \cdot 2^{2 \cdot n} \leq 2^n \leq c_2 \cdot 2^{2 \cdot n}$$

- ▶ Teilung durch  $2^n > 0$  ( $n > 0$ ) ergibt:

$$0 \leq c_1 \cdot 2^n \leq 1 \leq c_2 \cdot 2^n$$

- ▶ **Widerspruch**, da Folge  $2^n$  unbeschränkt ist, also kein konstantes  $c_1$  gefunden werden kann.

Damit ist die komplette Aussage **falsch**, da mit der getroffenen Auswahl für  $f$  und  $g$  ein Gegenbeispiel gefunden wurde. □



$$n^n = O(2^n)$$

- ▶ Falls die Aussage wahr ist, dann gilt:

$$0 \leq n^n \leq c \cdot 2^n$$

- ▶ Teilung durch  $2^n > 0$  ( $n > 0$ ) ergibt:

$$\left(\frac{n}{2}\right)^n \leq c$$

- ▶ **Widerspruch**, da die Folge unbeschränkt ist. Es existiert keine obere Schranke  $c$ .

Damit ist die Aussage als **falsch** widerlegt!



# Divide and Conquer

- ▶ „Teile und Herrsche“ bzw. „Divide et Impera“
- ▶ Problemlösung durch
  - ▶ Aufteilung in Teilprobleme gleicher Art aber kleinerer Größe (Beispiel: Sortiere nur die erste Hälfte)
  - ▶ Gesamtlösung durch Zusammenführung der Teillösungen
- ▶ Die Aufteilung erfolgt rekursiv bis zum Trivialfall (Beispiel: Sortiere Liste der Länge 1)

# Merge Sort: Hauptfunktion

**MergeSort(A):**

```
    if (A ein-elementig) {  
        return A;  
    } else {  
        // Divide: Erzeugung von Teilproblemen  
        (A1; A2) = Split(A);  
  
        // Rekursion: Lösung der Teilprobleme  
        A1 = MergeSort(A1);  
        A2 = MergeSort(A2);  
  
        // Conquer: Kombination der Teillösungen  
        return Merge(A1, A2);  
    }
```

# Merge Sort: Kombination

**Merge**( $A_1, A_2$ ):

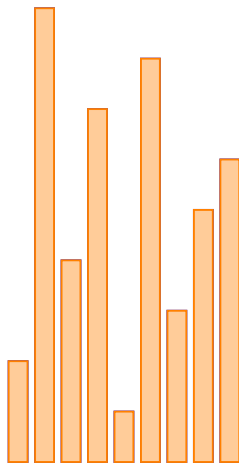
$B = \emptyset$ ;

```
while ( $A_1$  und  $A_2$  nicht leer) {  
    if ( $A_1[0] \leq A_2[0]$ ) {  
         $B = \text{push}(B, \text{pop}(A_1))$ ;  
    } else {  
         $B = \text{push}(B, \text{pop}(A_2))$ ;  
    }  
}
```

```
if ( $A_1$  nicht leer) {  
     $B = \text{pushAll}(B, A_1)$ ;  
} else {  
     $B = \text{pushAll}(B, A_2)$ ;  
}
```

**return**  $B$ ;

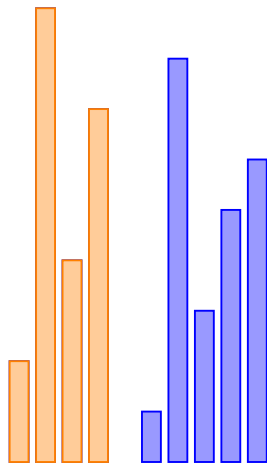
# Merge Sort



Tiefe 0: Anfangszustand

Call-Stack

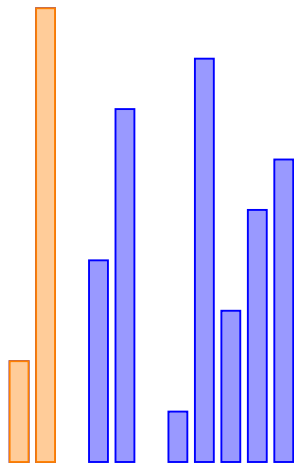
# Merge Sort



Tiefe 1: Divide

Call-Stack

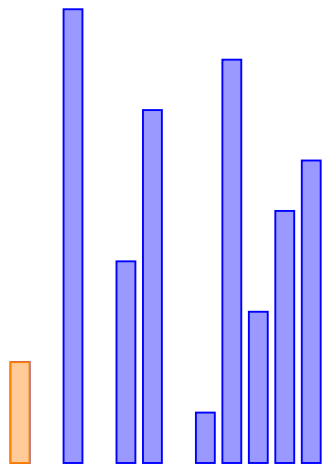
# Merge Sort



Call-Stack

Tiefe 2: Divide

# Merge Sort



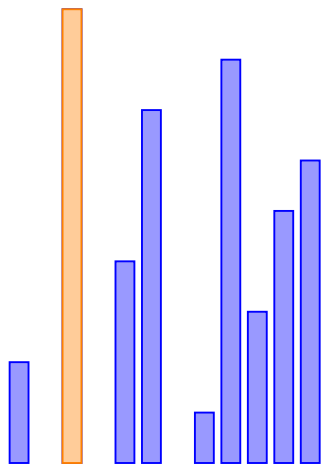
Call-Stack



Tiefe 3: Trivialfall



# Merge Sort

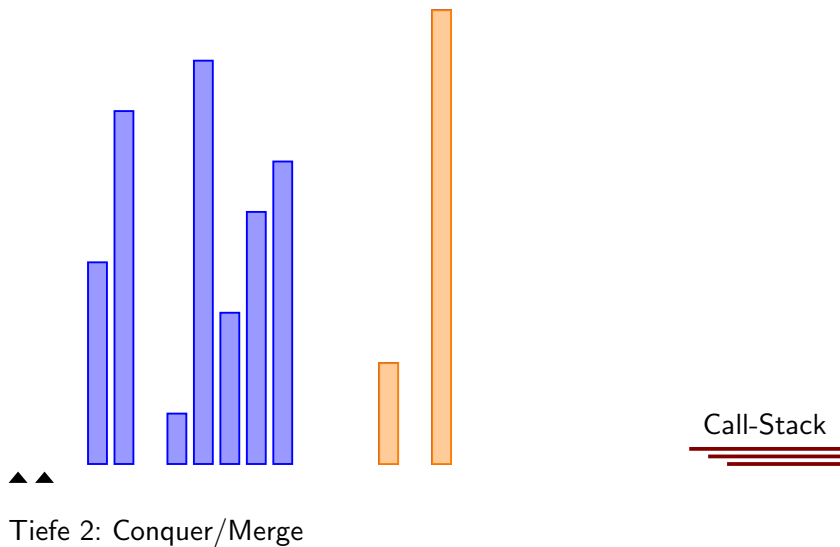


Call-Stack

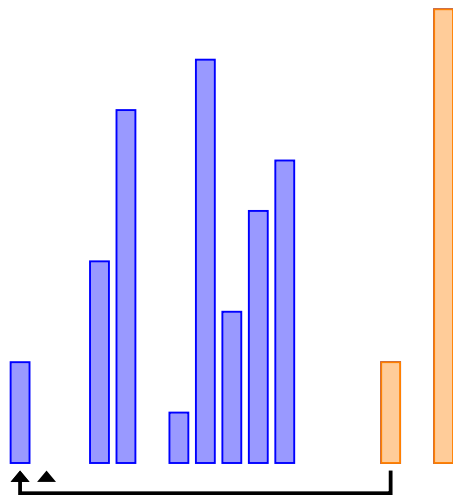


Tiefe 3: Trivialfall

# Merge Sort



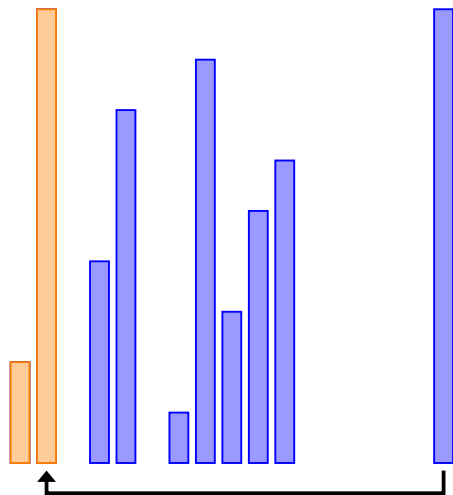
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

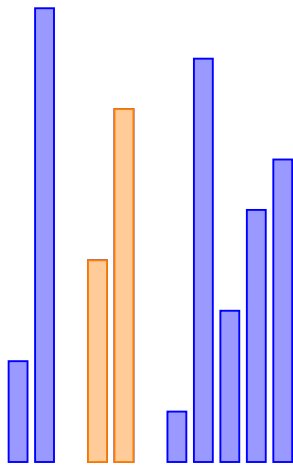
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

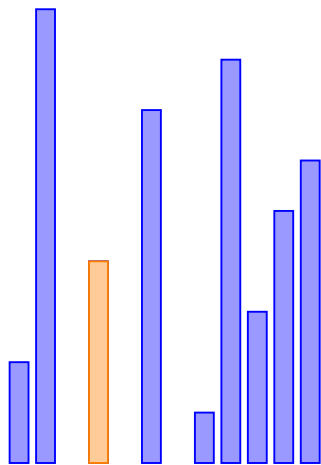
# Merge Sort



Call-Stack

Tiefe 2: Divide

# Merge Sort

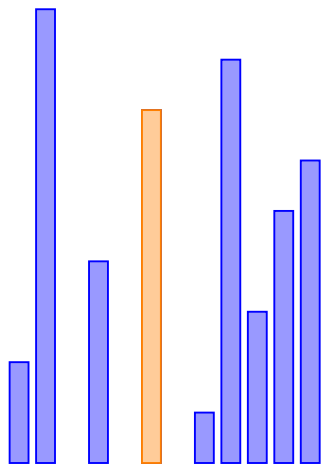


Call-Stack



Tiefe 3: Trivialfall

# Merge Sort

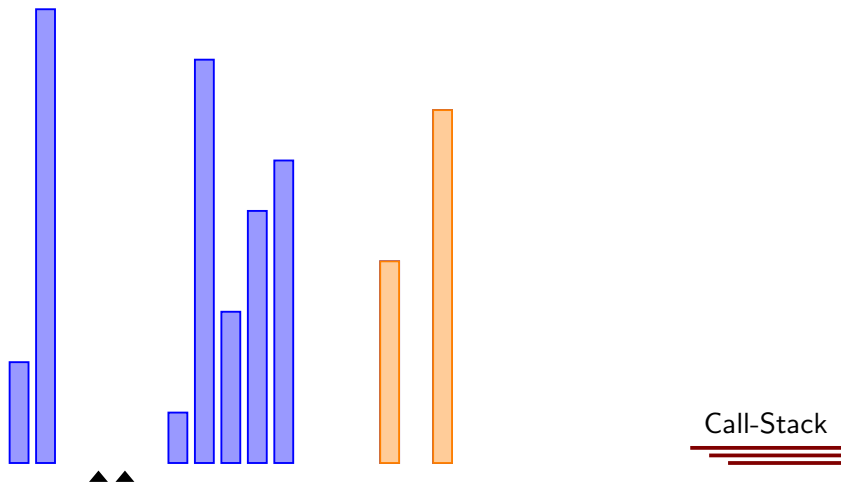


Call-Stack



Tiefe 3: Trivialfall

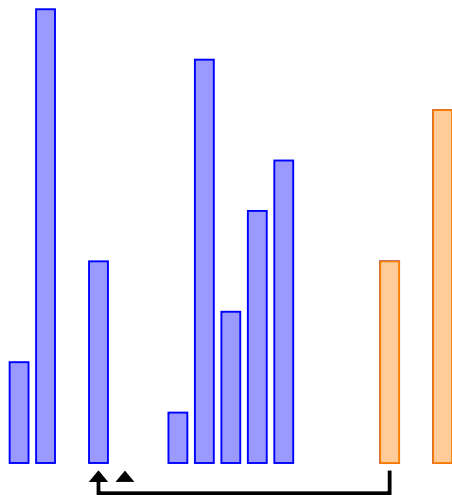
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge



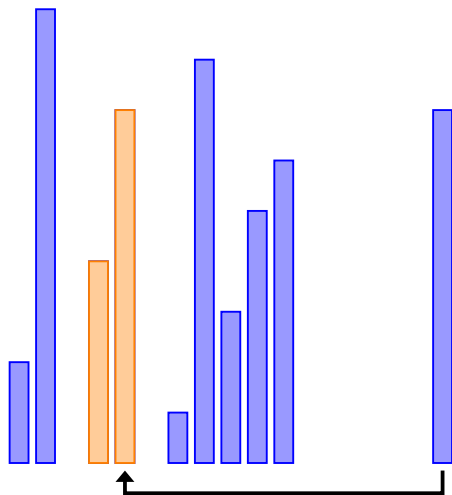
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

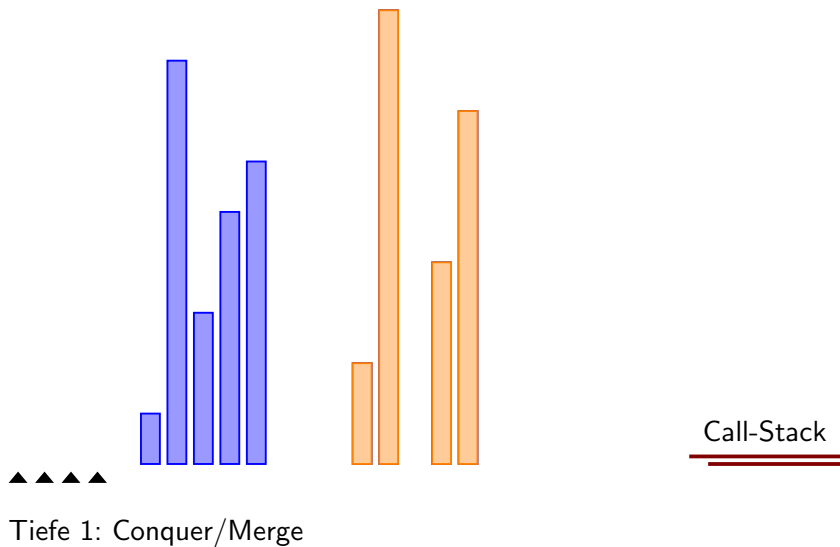
# Merge Sort



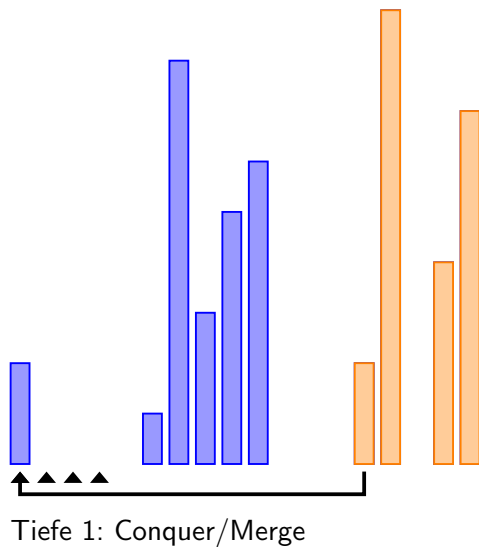
Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

# Merge Sort

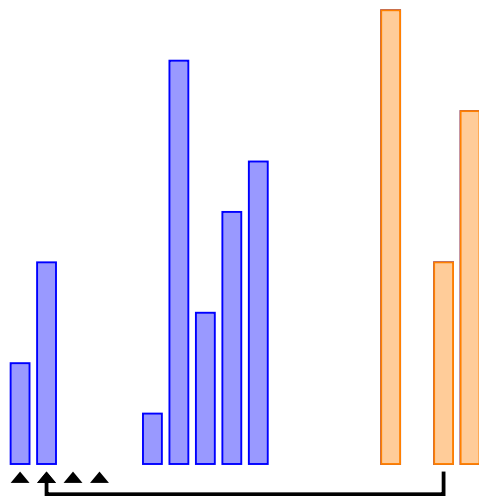


# Merge Sort



Call-Stack

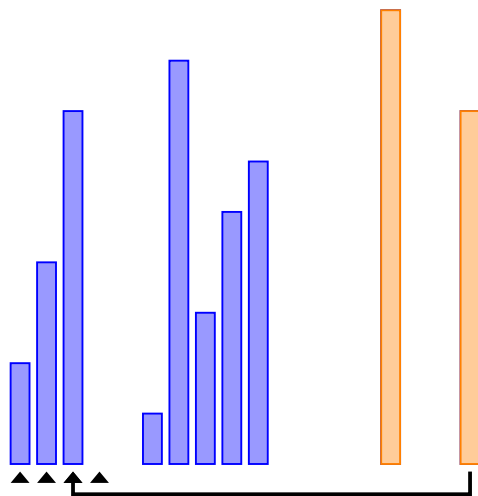
# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

Call-Stack

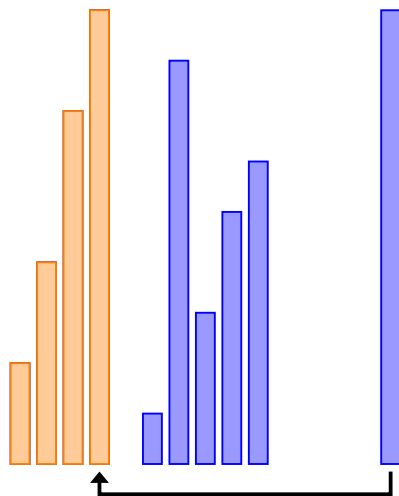
# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

Call-Stack

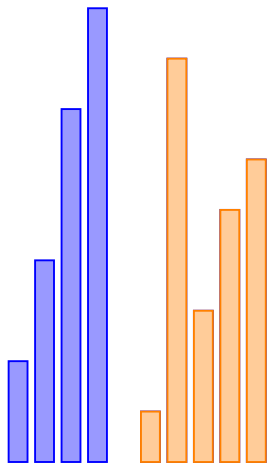
# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

Call-Stack

# Merge Sort

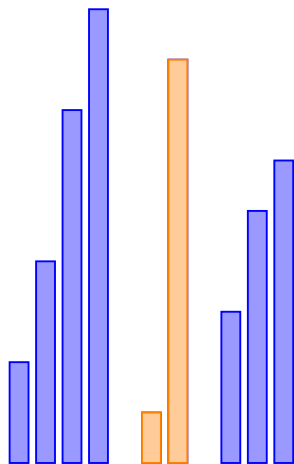


Tiefe 1: Divide

Call-Stack



# Merge Sort

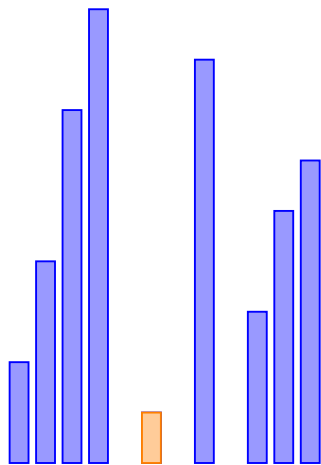


Tiefe 2: Divide

Call-Stack



# Merge Sort

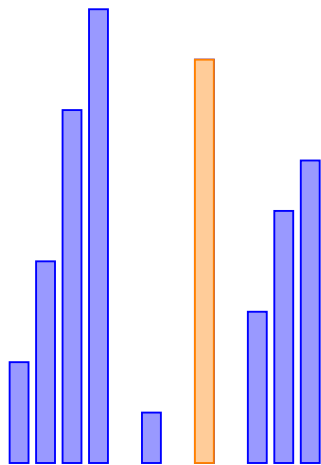


Call-Stack



Tiefe 3: Trivialfall

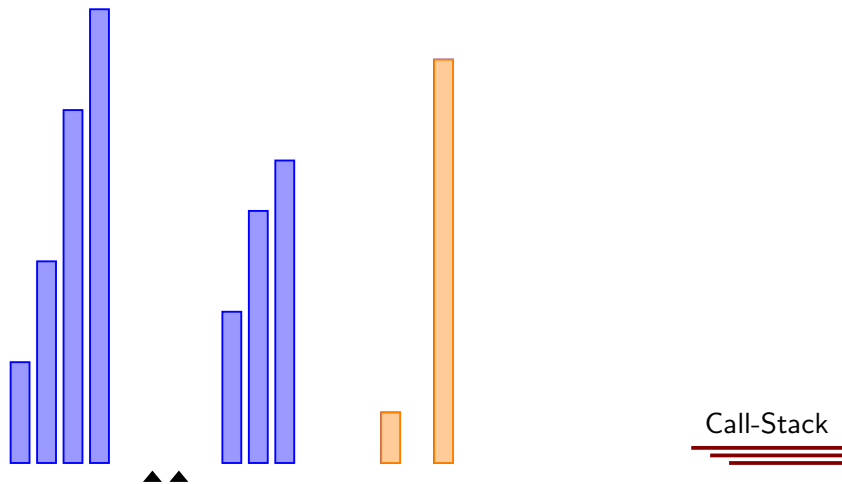
# Merge Sort



Tiefe 3: Trivialfall

Call-Stack

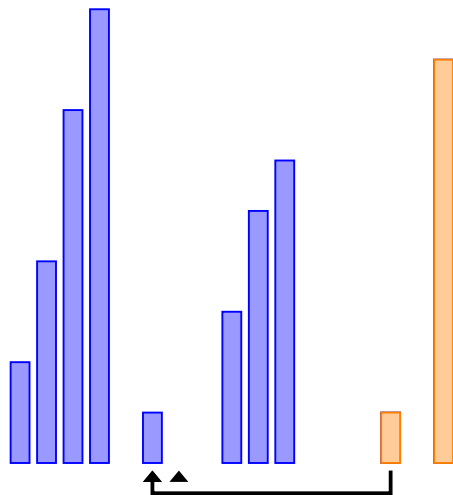
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

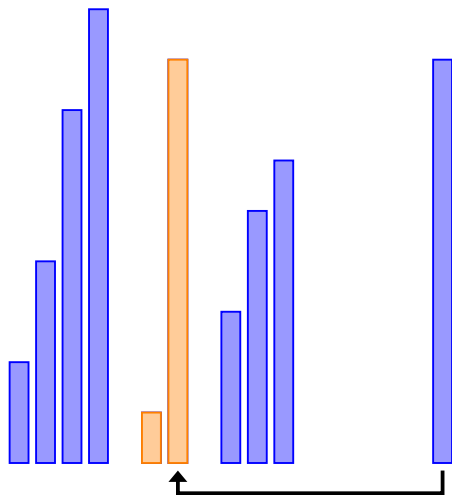
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

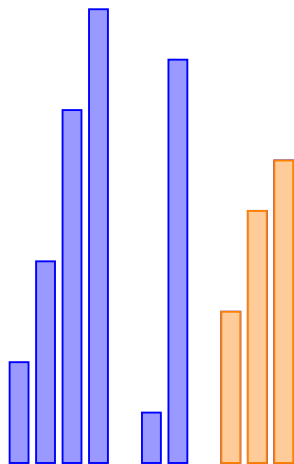
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

# Merge Sort

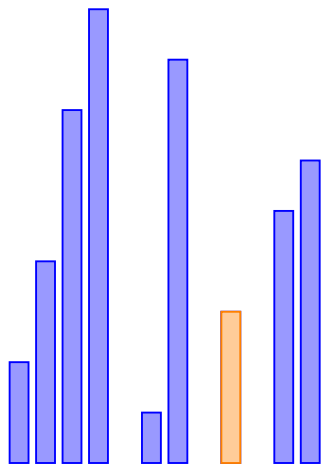


Tiefe 2: Divide

Call-Stack



# Merge Sort



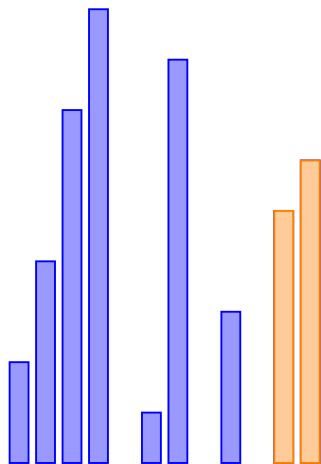
Call-Stack



Tiefe 3: Trivialfall



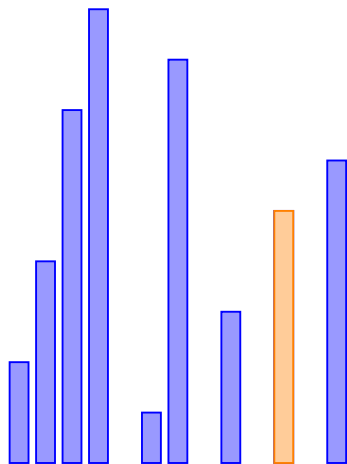
# Merge Sort



Tiefe 3: Divide

Call-Stack

# Merge Sort

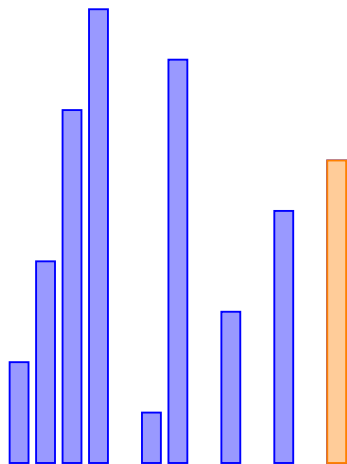


Call-Stack



Tiefe 4: Trivialfall

# Merge Sort

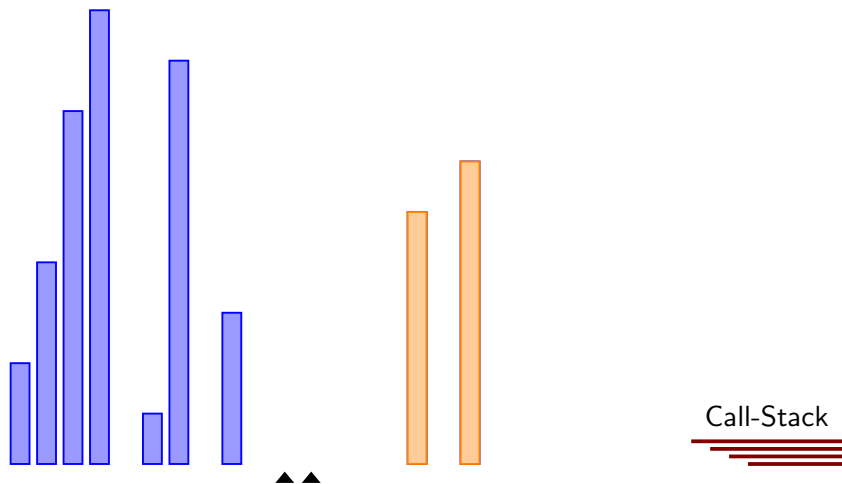


Call-Stack



Tiefe 4: Trivialfall

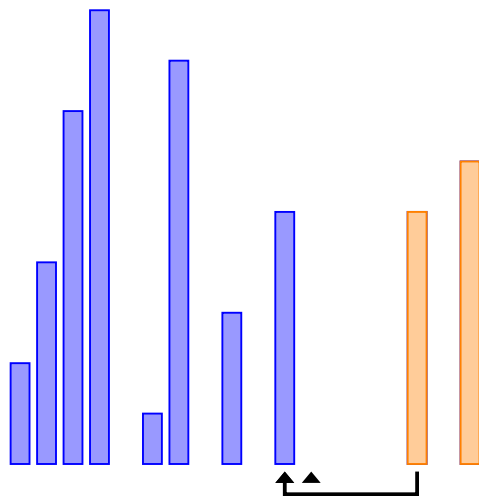
# Merge Sort



Tiefe 3: Conquer/Merge



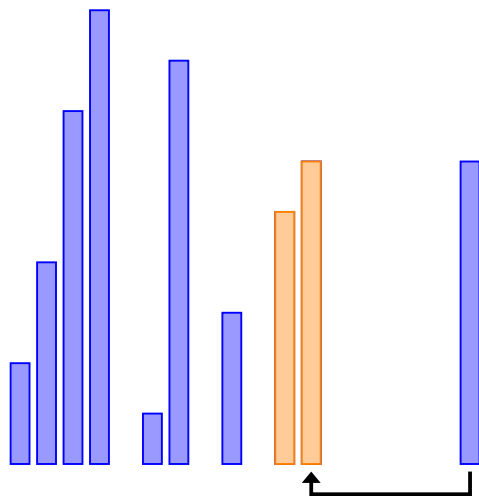
# Merge Sort



Tiefe 3: Conquer/Merge

Call-Stack  
=====

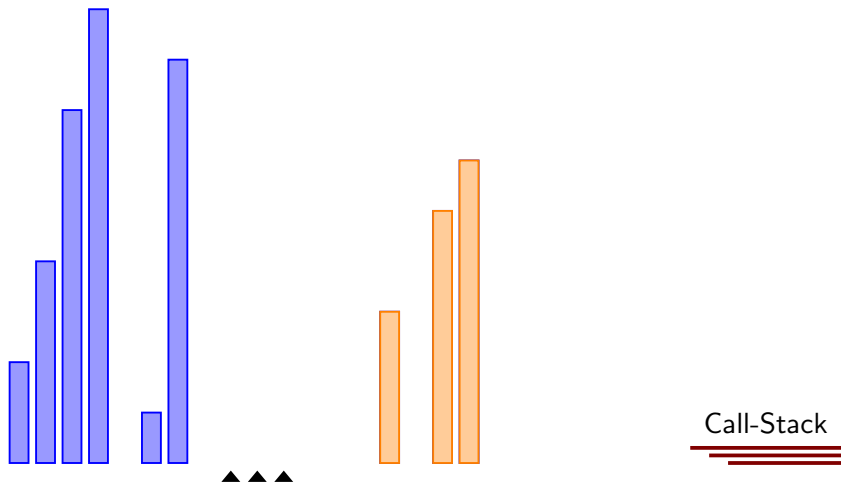
# Merge Sort



Tiefe 3: Conquer/Merge

Call-Stack  
=====

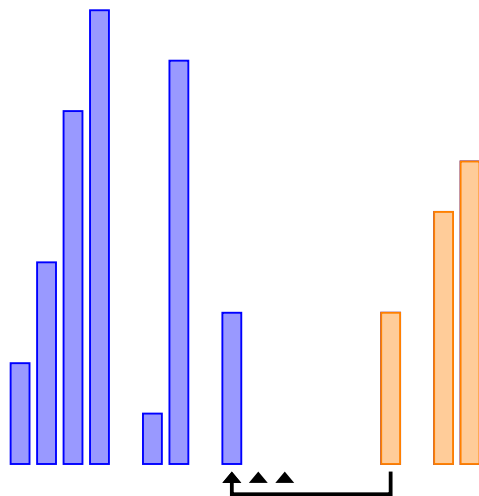
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

# Merge Sort

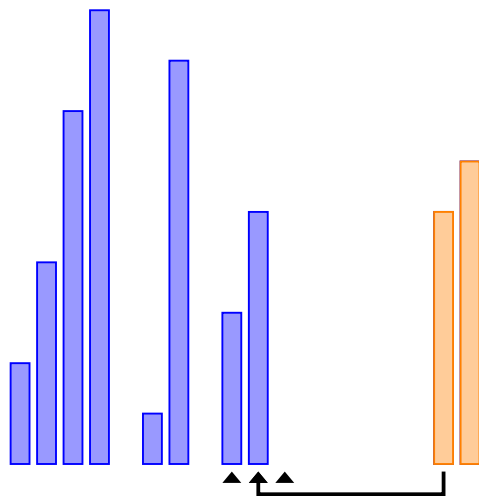


Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack



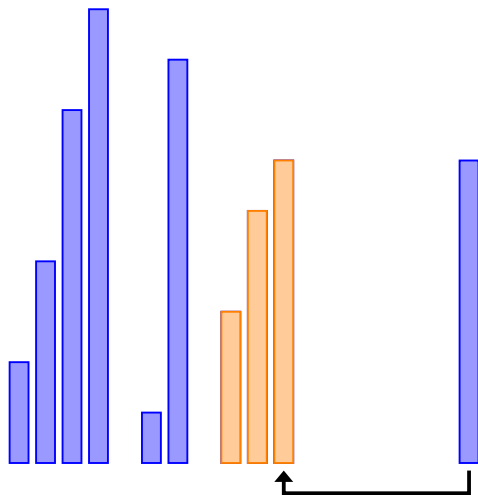
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

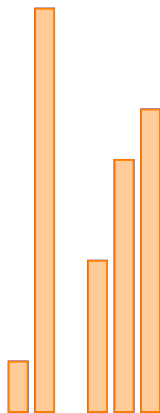
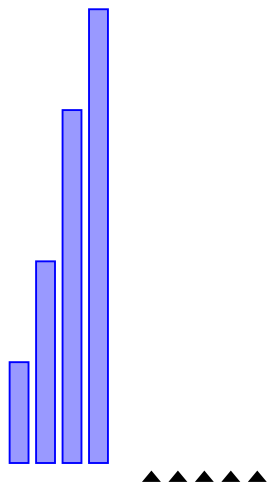
# Merge Sort



Tiefe 2: Conquer/Merge

Call-Stack

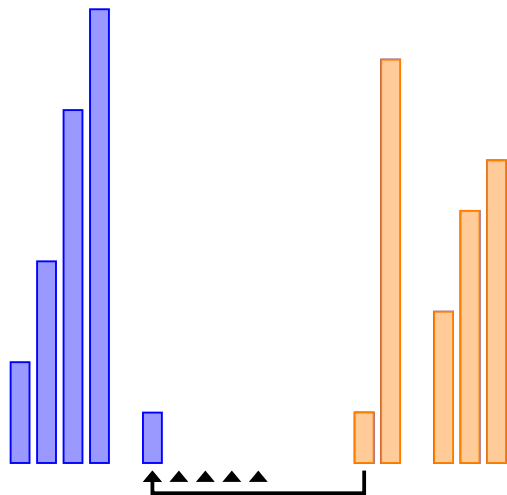
# Merge Sort



Call-Stack

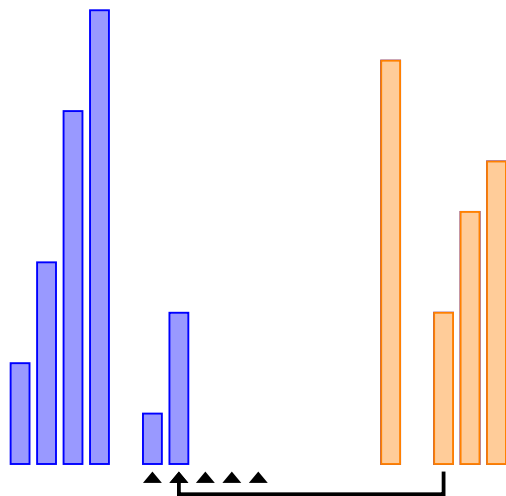
Tiefe 1: Conquer/Merge

# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

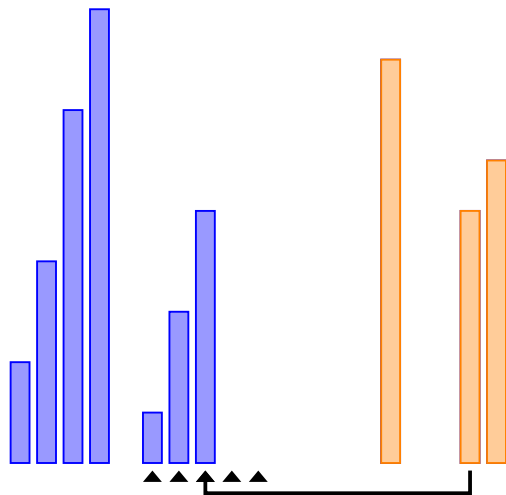
# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

Call-Stack

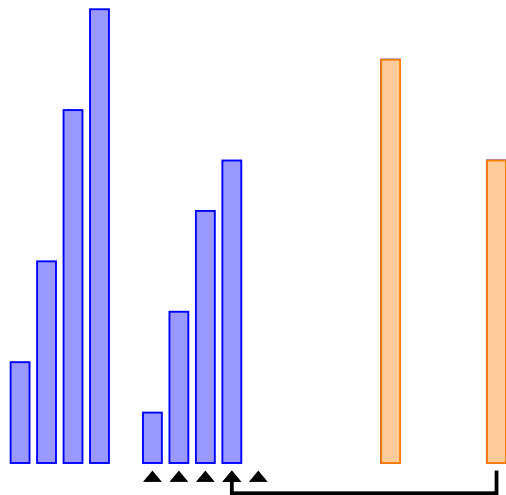
# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

Call-Stack

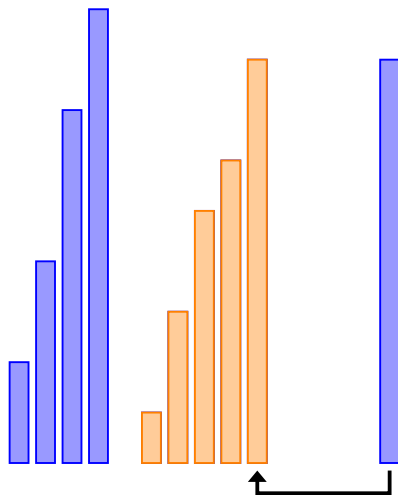
# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

Call-Stack

# Merge Sort



Tiefe 1: Conquer/Merge

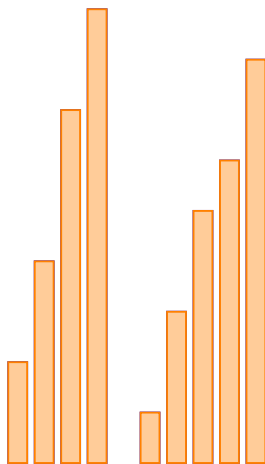
Call-Stack



# Merge Sort

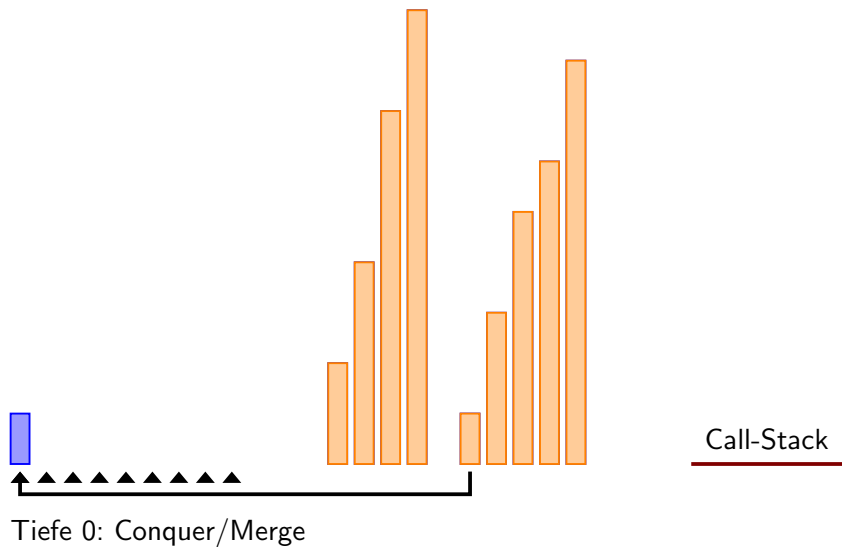


Tiefe 0: Conquer/Merge

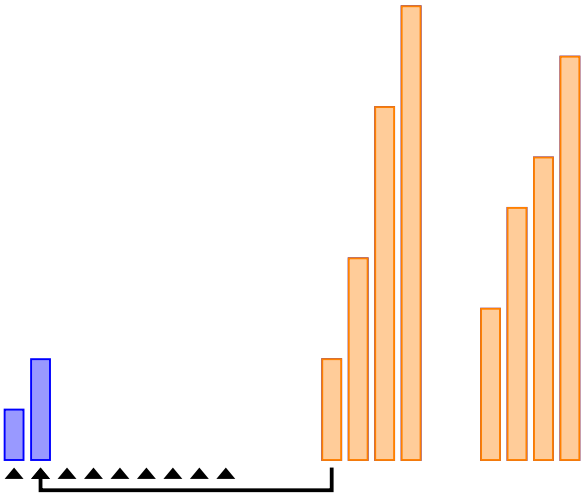


Call-Stack

# Merge Sort



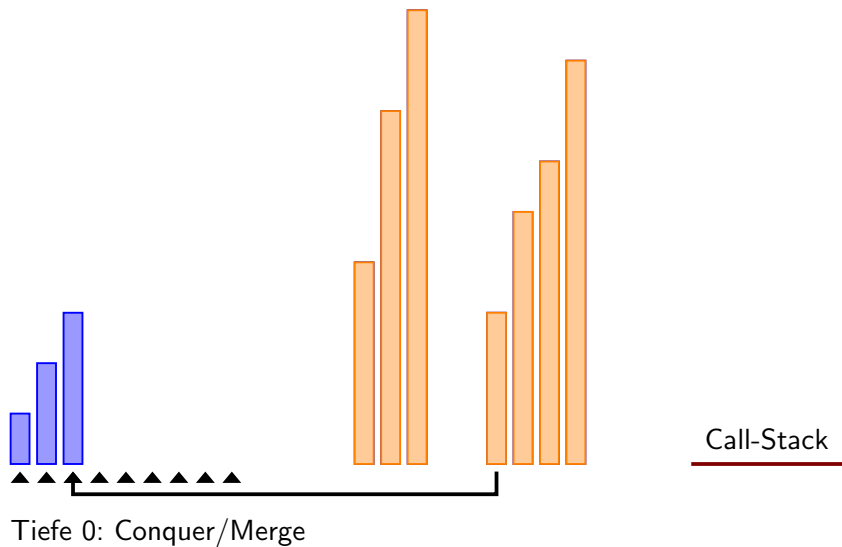
# Merge Sort



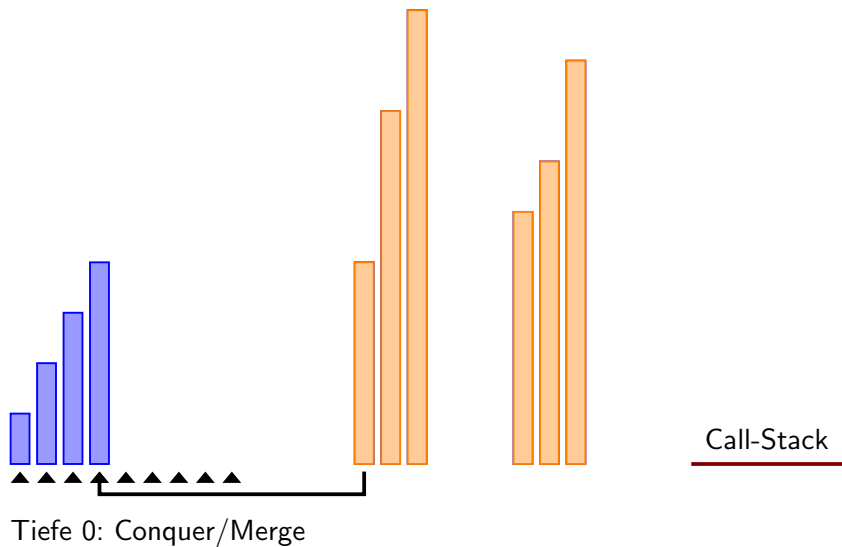
Tiefe 0: Conquer/Merge

Call-Stack

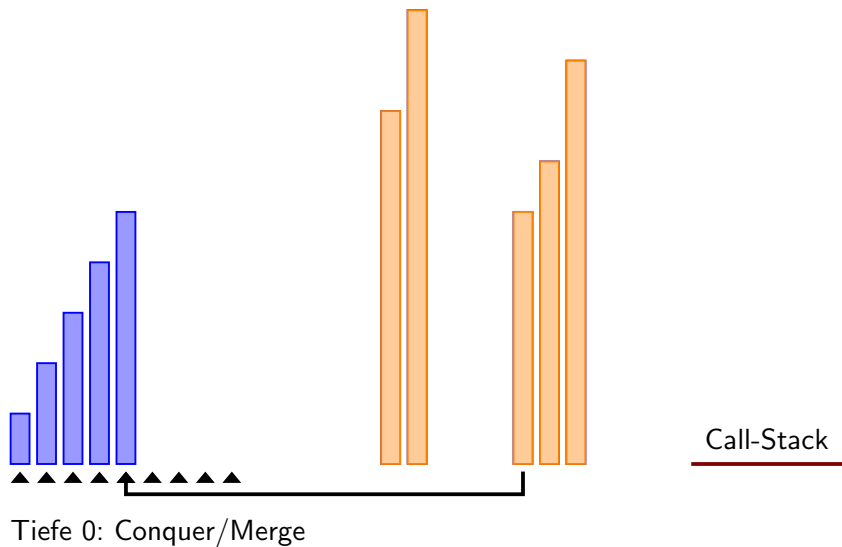
# Merge Sort



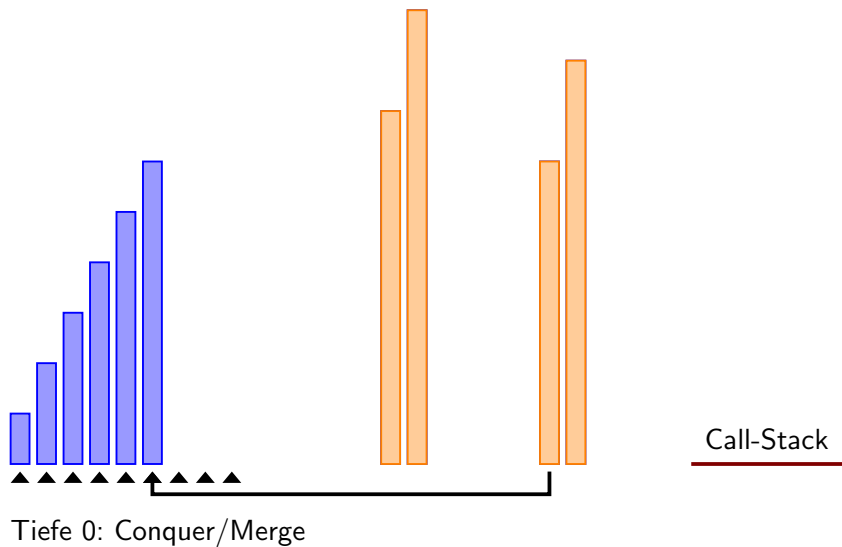
# Merge Sort



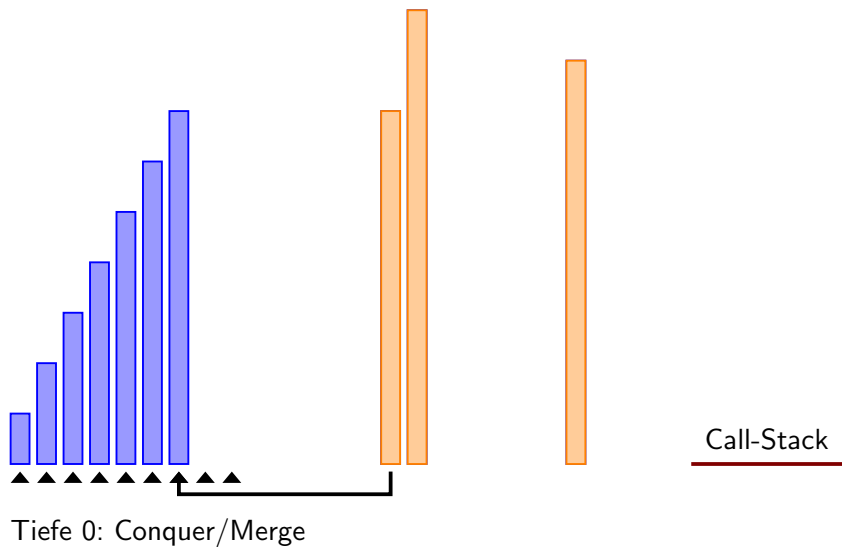
# Merge Sort



# Merge Sort

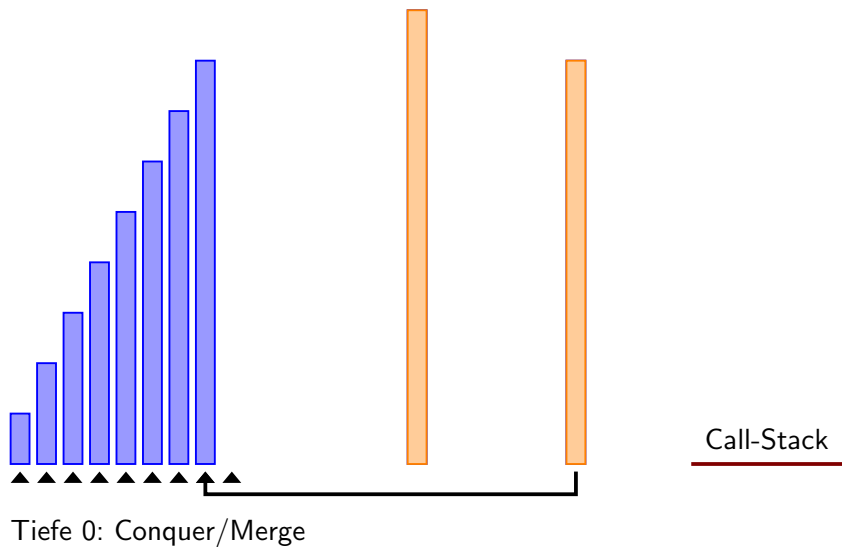


# Merge Sort

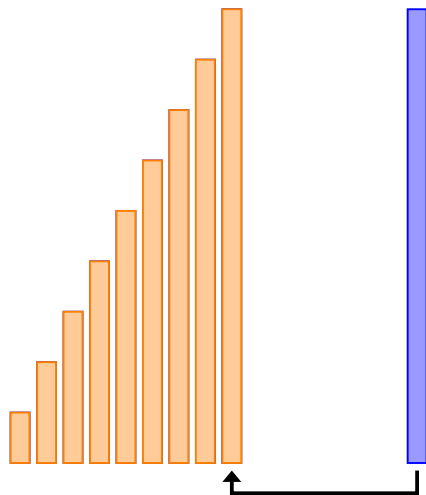




# Merge Sort



# Merge Sort



Tiefe 0: Conquer/Merge

Call-Stack

 Code: Merge Sort

# Quick Sort: Hauptfunktion

```
QuickSort( $A, u, o$ ):  
  if ( $o > u$ ) {  
    // Pivot-Bestimmung nach beliebiger Strategie  
     $p = \text{PivotIndex}(A)$ ;  
  
    // Divide: Partitionierung relativ zum Pivot  
     $pn = \text{Partition}(A, u, o, p)$ ;  
  
    // Rekursion: Lösung der Teilprobleme  
    QuickSort( $A, u, pn - 1$ );  
    QuickSort( $A, pn + 1, o$ );  
  
    // Conquer erfolgt implizit dank In-Place-Sortierung  
  }
```

# Quick Sort: Partitionierung

**Partition**( $A, u, o, p$ ):

$pn = u$ ;

$pv = A[p]$ ;

Swap( $A, p, o$ );

```
for  $i = u$  to  $o - 1$  {  
    if ( $A[i] \leq pv$ ) {  
        Swap( $A, pn, i$ );  
         $pn = pn + 1$ ;  
    }  
}
```

Swap( $A, o, pn$ );

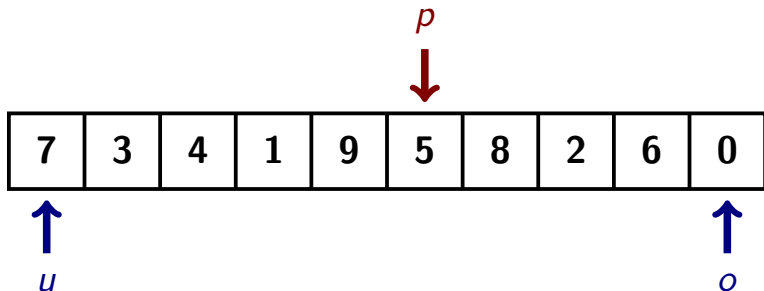
**return**  $pn$ ;

# Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

$$\leq pv$$

$$> pv$$



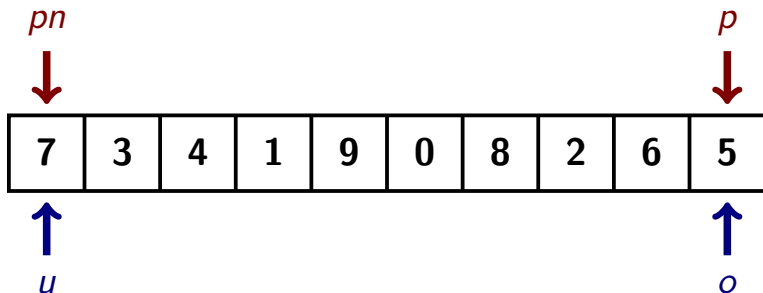
Anfangszustand

## Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

$$\leq pv$$

$$> pv$$



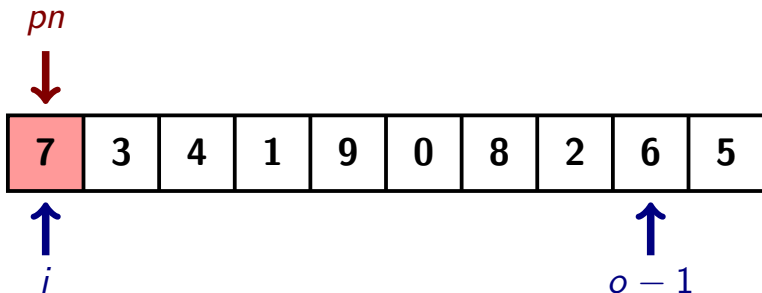
Pivot ans Ende

## Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

$$\leq pv$$

$$> pv$$



Schleifendurchlauf

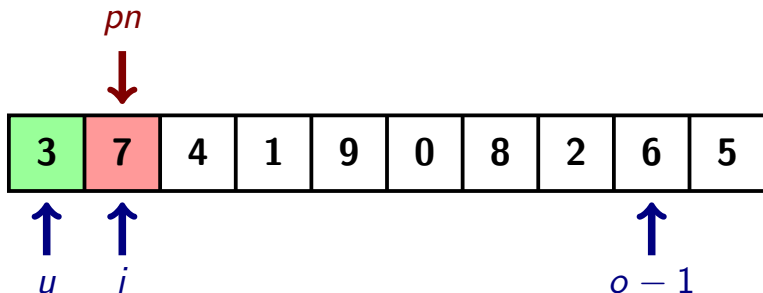


# Quick Sort: Partitionierung

$pv = 5$

$\leq pv$

$> pv$



Schleifendurchlauf



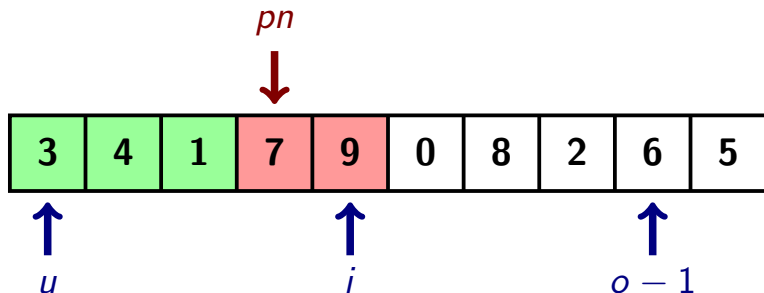


## Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

$$\leq pv$$

$$> pv$$



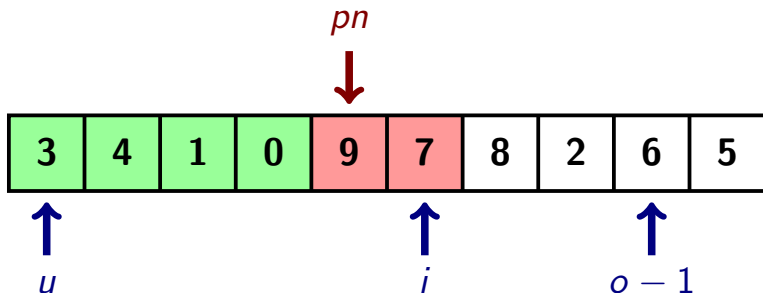
Schleifendurchlauf

# Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

$$\leq pv$$

$$> pv$$



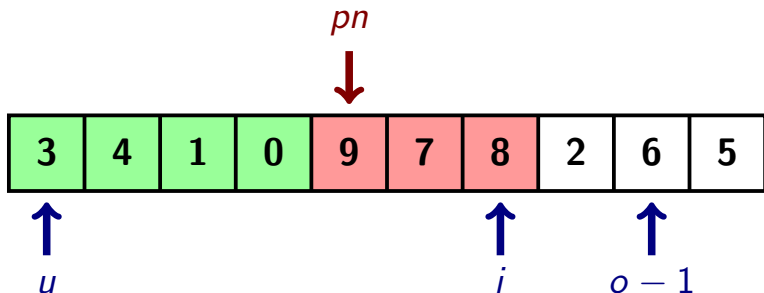
Schleifendurchlauf

# Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

$$\leq pv$$

$$> pv$$



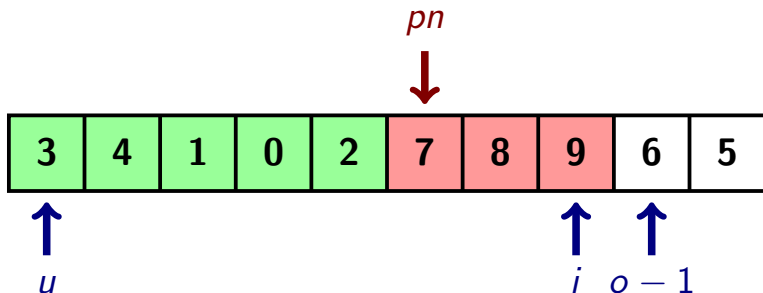
Schleifendurchlauf

# Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

$$\leq pv$$

$$> pv$$



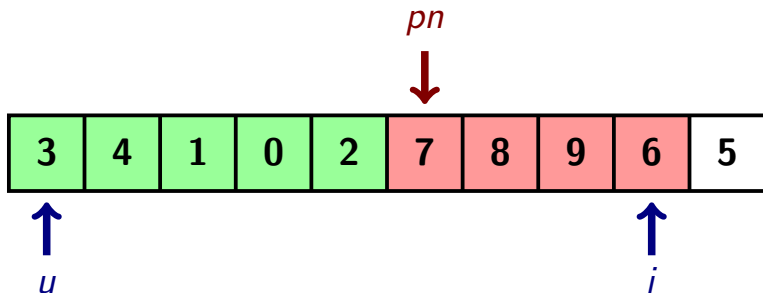
Schleifendurchlauf

# Quick Sort: Partitionierung

$pv = 5$

$\leq pv$

$> pv$



Schleifendurchlauf

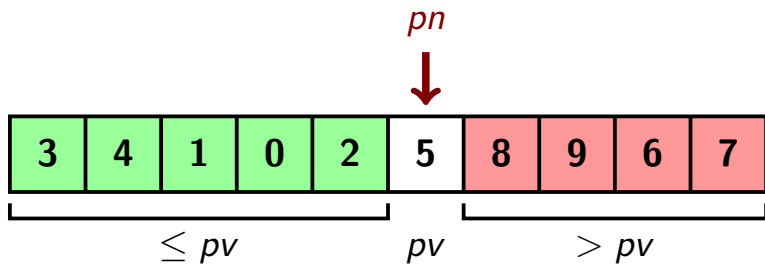


## Quick Sort: Partitionierung

$$pv = 5$$

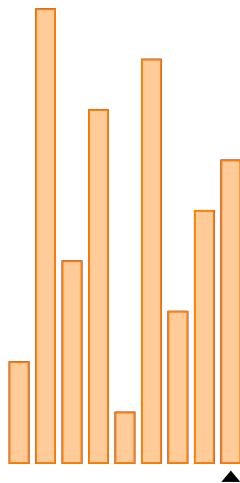
$$\leq pv$$

$$> pv$$



Pivot zurück, sortiere grünen und roten Teil rekursiv

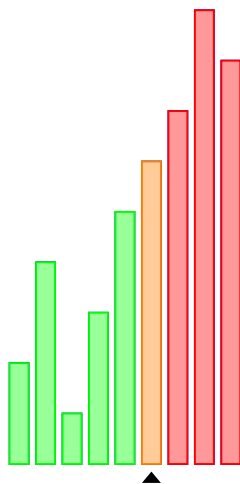
# Quick Sort



Tiefe 0: Anfangszustand

Call-Stack

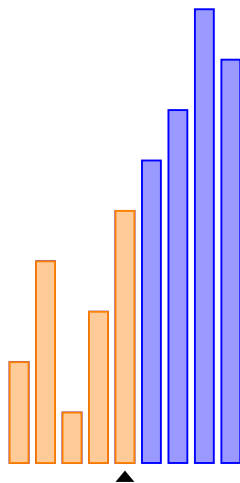
# Quick Sort



Tiefe 0: Partitionierung

Call-Stack

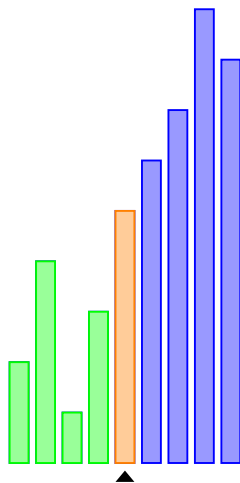
# Quick Sort



Tiefe 1: Anfangszustand

Call-Stack

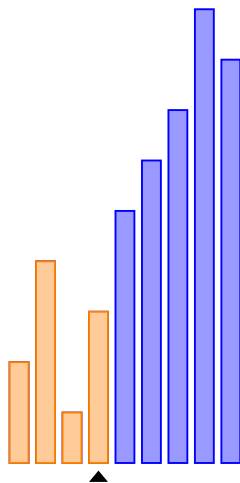
# Quick Sort



Tiefe 1: Partitionierung

Call-Stack

# Quick Sort

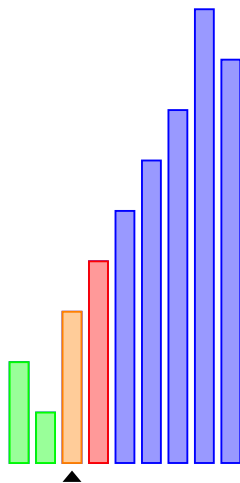


Tiefe 2: Anfangszustand

Call-Stack



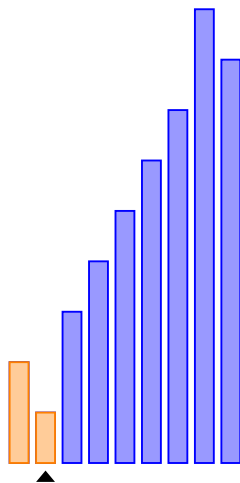
# Quick Sort



Tiefe 2: Partitionierung

Call-Stack

# Quick Sort



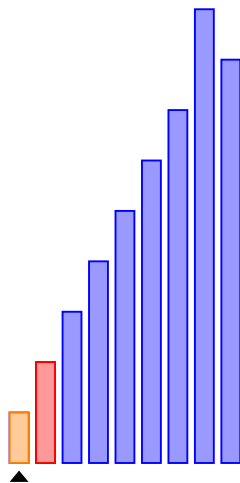
Tiefe 3: Anfangszustand

Call-Stack





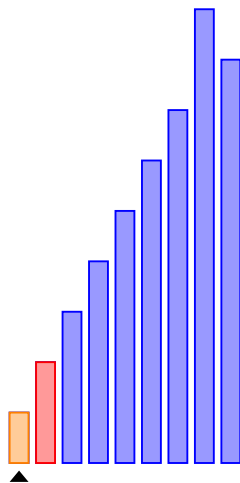
# Quick Sort



Tiefe 3: Partitionierung

Call-Stack

# Quick Sort

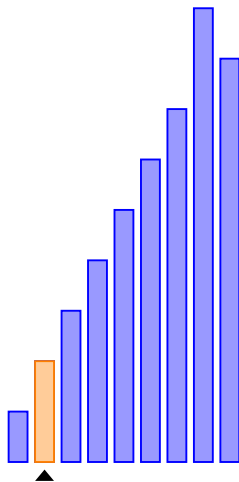


Call-Stack



Tiefe 3: Sortierung des unteren Teils beendet

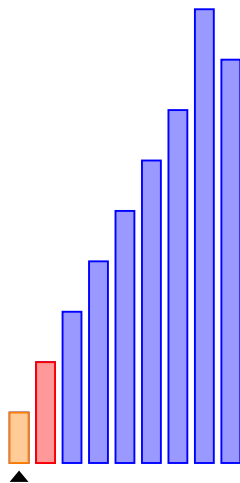
# Quick Sort



Tiefe 4: Trivialfall

Call-Stack

# Quick Sort

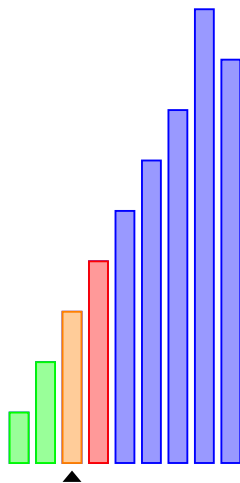


Call-Stack



Tiefe 3: Sortierung des oberen Teils beendet

# Quick Sort

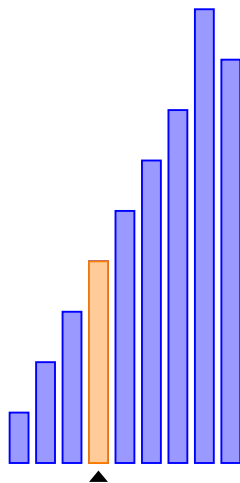


Call-Stack



Tiefe 2: Sortierung des unteren Teils beendet

# Quick Sort

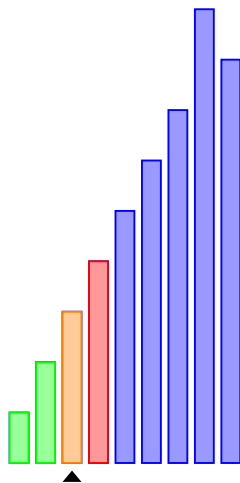


Tiefe 3: Trivialfall

Call-Stack

A diagram representing a call stack with three horizontal lines of decreasing length from top to bottom, positioned to the right of the text 'Call-Stack'.

# Quick Sort

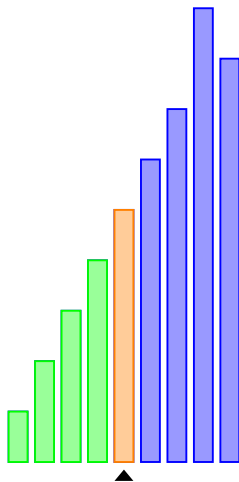


Call-Stack



Tiefe 2: Sortierung des oberen Teils beendet

# Quick Sort

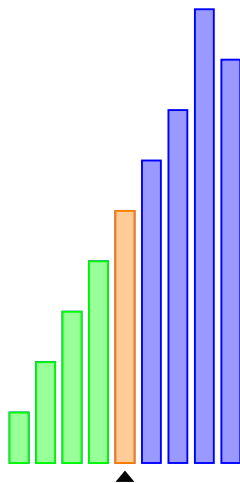


Call-Stack

Tiefe 1: Sortierung des unteren Teils beendet



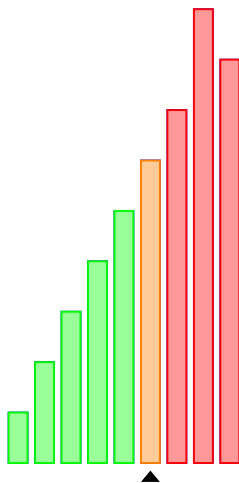
# Quick Sort



Call-Stack

Tiefe 1: Sortierung des oberen Teils beendet

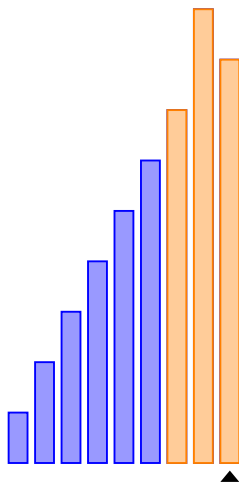
# Quick Sort



Call-Stack

Tiefe 0: Sortierung des unteren Teils beendet

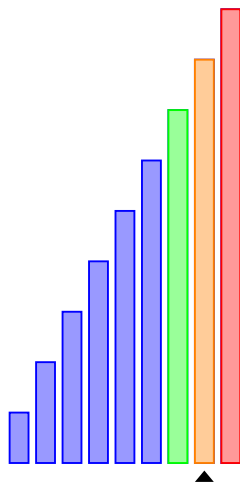
# Quick Sort



Tiefe 1: Anfangszustand

Call-Stack

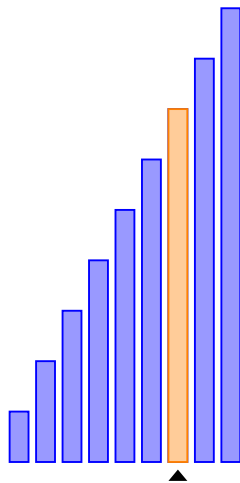
# Quick Sort



Tiefe 1: Partitionierung

Call-Stack

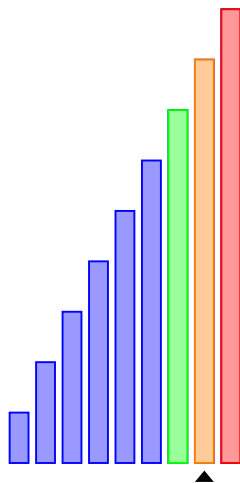
# Quick Sort



Tiefe 2: Trivialfall

Call-Stack

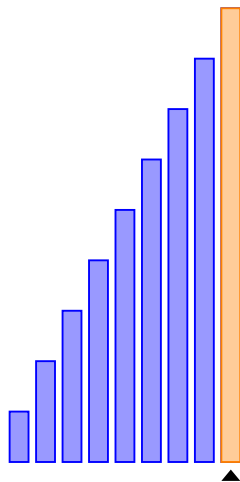
# Quick Sort



Call-Stack

Tiefe 1: Sortierung des unteren Teils beendet

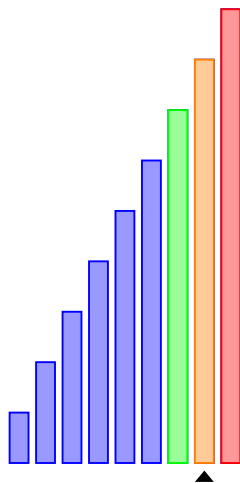
# Quick Sort



Tiefe 2: Trivialfall

Call-Stack

# Quick Sort

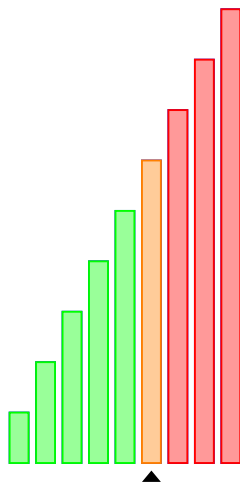


Call-Stack

Tiefe 1: Sortierung des oberen Teils beendet



# Quick Sort



Call-Stack

Tiefe 0: Sortierung des oberen Teils beendet

 Code: Quick Sort

# Lösungsblatt